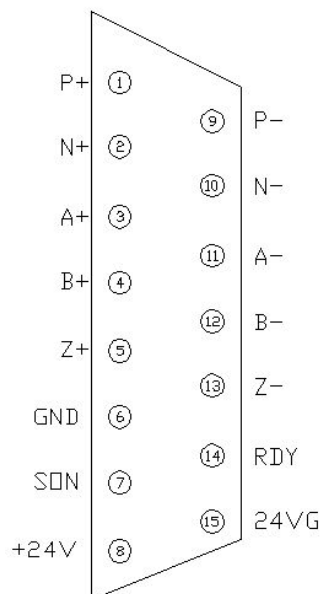


ICM-200 数控系统与伺服驱动器接线对照表

伺服接口对照表

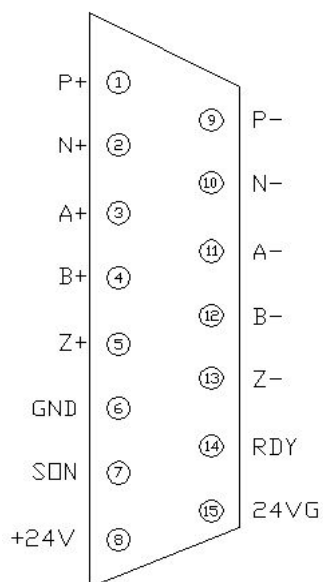


ICM-200数控系统				伺服 三菱MR-E系列		
引脚号	颜色	定义	用途	引脚号	定义	用途
1	白	P+	脉冲+	23	PP	脉冲+
2	灰	N+	方向+	25	NP	方向+
3	紫	A+	编码器A+	15	LA	编码器A+
4	黄	B+	编码器B+	17	LB	编码器B+
5	棕	NC	空脚			
6	棕白	GND	信号地	14	LG	控制公共端
7	橙	SON	伺服使能	4	SON	伺服使能
8	绿	+24V	IO电源	1	VIN	IO电源
9	粉红	P-	脉冲-	22	PG	脉冲-
10	浅绿	N-	方向-	24	NG	方向-
11	蓝	A-	编码器A-	16	LAR	编码器A-
12	红	B-	编码器B-	18	LBR	编码器B-
13	红白	NC	空脚			
14	黑	RDY	伺服准备好	11	RD	伺服准备好
15	黑白	24VG	IO地	13	SG	IO地

参数设置

1. 参数No. 21 指令脉冲串 0011 (脉冲串+符号)
2. 参数No. 3 电子齿轮分子 1
3. 参数No. 4 电子齿轮分母 1
4. 参数No. 27 编码器输出脉冲 4000

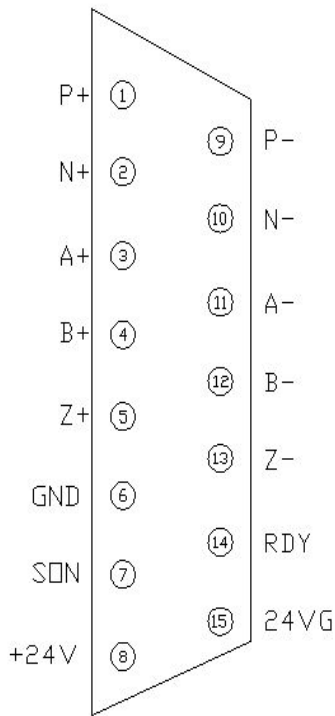
伺服接口对照表



ICM-200数控系统				伺服 三菱MR-JE-_A系列		
引脚号	颜色	定义	用途	引脚号	定义	用途
1	白	P+	脉冲+	10	PP	脉冲+
2	灰	N+	方向+	35	NP	方向+
3	紫	A+	编码器A+	4	LA	编码器A+
4	黄	B+	编码器B+	6	LB	编码器B+
5	棕	NC	空脚			
6	棕白	GND	信号地	3	LG	控制公共端
7	橙	SON	伺服使能	15	SON	伺服使能
8	绿	+24V	IO电源	21	DICOM	IO电源
9	粉红	P-	脉冲-	11	PG	脉冲-
10	浅绿	N-	方向-	36	NG	方向-
11	蓝	A-	编码器A-	5	LAR	编码器A-
12	红	B-	编码器B-	7	LBR	编码器B-
13	红白	NC	空脚			
14	黑	RDY	伺服准备好	49	RD	伺服准备好
15	黑白	24VG	IO地	46	DICOM	IO地

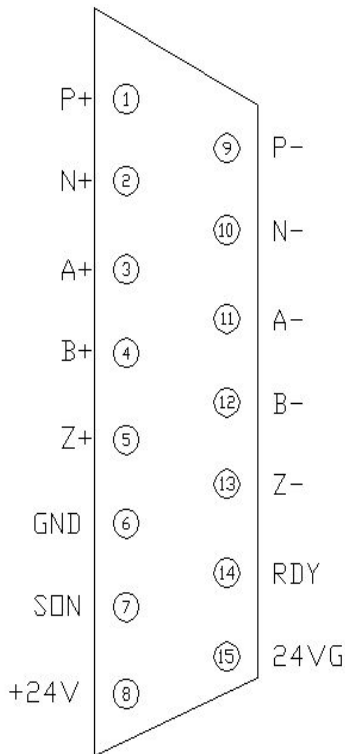
1. 参数PA01 控制模式选择 0h (位置控制模式)
2. 参数PA13 指令脉冲输入形态 0101 (带符号脉冲列)
3. 参数PA14 旋转方向选择 0 (正转) 1 (反转)
4. 参数PA15 编码器输出脉冲 4000 (pulse/rev)
5. 参数PA21 电子齿轮选择 1001 (1周的指令输入脉冲)
6. 参数PA05 每转指令输入脉冲 (pulse/rev)

伺服接口对照表



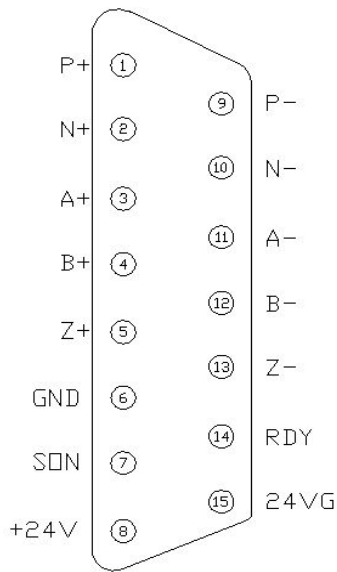
ICM-200数控系统				伺服 三菱MR-J2S系列		
引脚号	颜色	定义	用途	引脚号	定义	用途
1	白	P+	脉冲+	A13	PG	脉冲+
2	灰	N+	方向+	A12	NG	方向+
3	紫	A+	编码器A+	A6	LA	编码器A+
4	黄	B+	编码器B+	A7	LB	编码器B+
5	棕	Z+	编码器Z+	A5	LZ	编码器Z+
6	棕白	GND	信号地	A1	LG	控制公共端
7	橙	SDN	伺服使能	B5	SDN	伺服使能
8	绿	+24V	IO电源	B13	COM	IO电源
9	粉红	P-	脉冲-	A3	PP	脉冲-
10	浅绿	N-	方向-	A2	NP	方向-
11	蓝	A-	编码器A-	A16	LAR	编码器A-
12	红	B-	编码器B-	A17	LBR	编码器B-
13	红白	Z-	编码器Z-	A15	LZR	编码器Z-
14	黑	RDY	伺服准备好	A19	RD	伺服准备好
15	黑白	24VG	IO地	B10,20	SG	IO地

伺服接口对照表



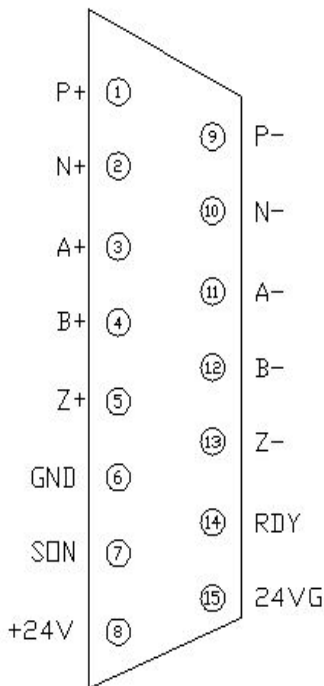
IMC-200数控系统				伺服 台达ASDB2系列		
引脚号	颜色	定义	用途	引脚号	定义	用途
1	白	P+	脉冲+	41	PULSE	脉冲+
2	灰	N+	方向+	37	SIGN	方向+
3	紫	A+	编码器A+	21	DA	编码器A+
4	黄	B+	编码器B+	25	DB	编码器B+
5	棕	NC	空脚			
6	棕白	GND	信号地	19	GND	控制公共端
7	橙	SDN	伺服使能	9	D11	伺服使能
8	绿	+24V	IO电源	11	COM+	IO电源
9	粉红	P-	脉冲-	43	/PULSE	脉冲-
10	浅绿	N-	方向-	39	/SIGN	方向-
11	蓝	A-	编码器A-	22	/DA	编码器A-
12	红	B-	编码器B-	23	/DB	编码器B-
13	红白	NC	空脚			
14	黑	RDY	伺服准备好	7	D01+	伺服准备好
15	黑白	24VG	IO地	14,6	COM-,D01-	IO地

伺服接口对照表



ICM-200数控系统				伺服 东元精电 TSTA 系列		
引脚号	颜色	定义	用途	引脚号	定义	用途
1	白	P+	脉冲+	14	Pulse	脉冲+
2	灰	N+	方向+	16	Sign	方向+
3	紫	A+	编码器A+	35	PA	编码器A+
4	黄	B+	编码器B+	37	PB	编码器B+
5	棕	Z+	编码器Z+			
6	棕白	GND	信号地	29	AG	控制公共端
7	橙	SON	伺服使能	1	SON	伺服使能
8	绿	+24V	IO电源	47	DICOM	IO电源
9	粉红	P-	脉冲-	15	/Pulse	脉冲-
10	浅绿	N-	方向-	17	/Sign	方向-
11	蓝	A-	编码器A-	36	/PA	编码器A-
12	红	B-	编码器B-	38	/PB	编码器B-
13	红白	Z-	编码器Z-			编码器Z-
14	黑	RDY	伺服准备好	18	RDY	伺服准备好
15	黑白	24VG	IO地	49	IG24	IO地

伺服接口对照表



ICM-200数控系统				伺服 安川Σ-V系列		
引脚号	颜色	定义	用途	引脚号	定义	用途
1	白	P+	脉冲+	7	puls	脉冲+
2	灰	N+	方向+	11	sign	方向+
3	紫	A+	编码器A+	33	PA0	编码器A+
4	黄	B+	编码器B+	35	PB0	编码器B+
5	棕	Z+	编码器Z+			
6	棕白	GND	信号地	1	SG	控制公共端
7	橙	SON	伺服使能	40	/S-ON	伺服使能
8	绿	+24V	IO电源	47	+24IN	IO电源
9	粉红	P-	脉冲-	8	/plus	脉冲-
10	浅绿	N-	方向-	12	/sign	方向-
11	蓝	A-	编码器A-	34	/PA0	编码器A-
12	红	B-	编码器B-	36	/PB0	编码器B-
13	红白	Z-	编码器Z-			
14	黑	RDY	伺服准备好	29	/S-RDY+	伺服准备好
15	黑白	24VG	IO地	30	/S-RDY-	伺服准备好

- 参数Pn000.3=1 控制模式选择 (位置控制模式)
- 参数Pn200.0=0 指令脉冲输入形态 (符号+脉冲正逻辑)
Pn200.0=5 指令脉冲输入形态 (符号+脉冲负逻辑)
- 参数Pn20E 电子齿轮分子
一般调伺服动作一周的脉冲数A为1048576
- 参数Pn210 电子齿轮分母
送料为伺服动作一周小车的距离B(单位为0.001MM)
转角为伺服动作一周角度(单位为0.001度)
- 参数Pn212 编码器输出脉冲
送料的反馈脉冲 P=B/4 (pulse/rev)
- 参数Pn50A.3=8 P-OT 信号(禁止正转驱动)无效,由电脑控制。若须由外部控制时,参照Pn50A参数详解。
- 参数Pn50B.0=8 N-OT 信号禁止反转驱动)无效,由电脑控制。若须由外部控制时,参照Pn50A参数详解。